

# 1. Příprava k aktualizaci

- Před samotnou aktualizací doporučujeme provést plnou zálohu vašich projektů. Viz. dokument **Záloha, obnovení a export logů**.
- Stažené balíčky obsahující novou verzi nakopírujeme na USB flash disk. Doporučujeme použít prázdný disk a soubory kopírovat přímo do kořenového adresáře.
- USB flash disk zapojíme do USB rozhraní kontroleru.
- ***Pozor! Vždy jako první aktualizujeme software a až poté firmware!***

## 2. Aktualizace programu AUBOPE

- Přejdeme do **Setting** → **System** → **Update** → **Update Software**.
- Tlačítkem **Scan Software Package** si zobrazíme seznam možných aktualizací.
- Vybereme požadovanou verzi a tlačítkem **Update Software** zahájíme aktualizaci.
- Po ukončení aktualizacího cyklu vyskočí zpráva o dokončené aktualizaci. Zprávu potvrdíme stisknutím tlačítka OK. Poté se nás systém zeptá, zda chceme vypnout systém. Potvrdíme stiskem tlačítka ano. Vyčkáme, než se na kontroleru rozsvítí kontrolka STANDBY a poté pomocí tlačítka na ovládacím panelu znovu zapneme systém.

## 3. Aktualizace firmware

- Přejdeme do **Setting** → **System** → **Update** → **Update Firmware**.
- Tlačítkem **Scan Firmware Package** si zobrazíme seznam možných aktualizací.
- Vybereme požadovanou verzi a tlačítkem **Update Firmware** zahájíme aktualizaci.
- Po ukončení aktualizacího cyklu vyskočí zpráva o dokončené aktualizaci. Zprávu potvrdíme tlačítkem OK. **V žádném případě nevypínejte systém dřív než se objeví tato zpráva!**
- Nyní máme zobrazeno notifikační okno se zprávou „Robot Arm Power Off“, případně „Robot RS458 communication error“. Zmáčkne mechanické tlačítko na ovládacím panelu, čímž vypneme systém. Vyčkáme, než se na kontroleru rozsvítí kontrolka STANDBY a poté pomocí tlačítka na ovládacím panelu znovu zapneme systém.